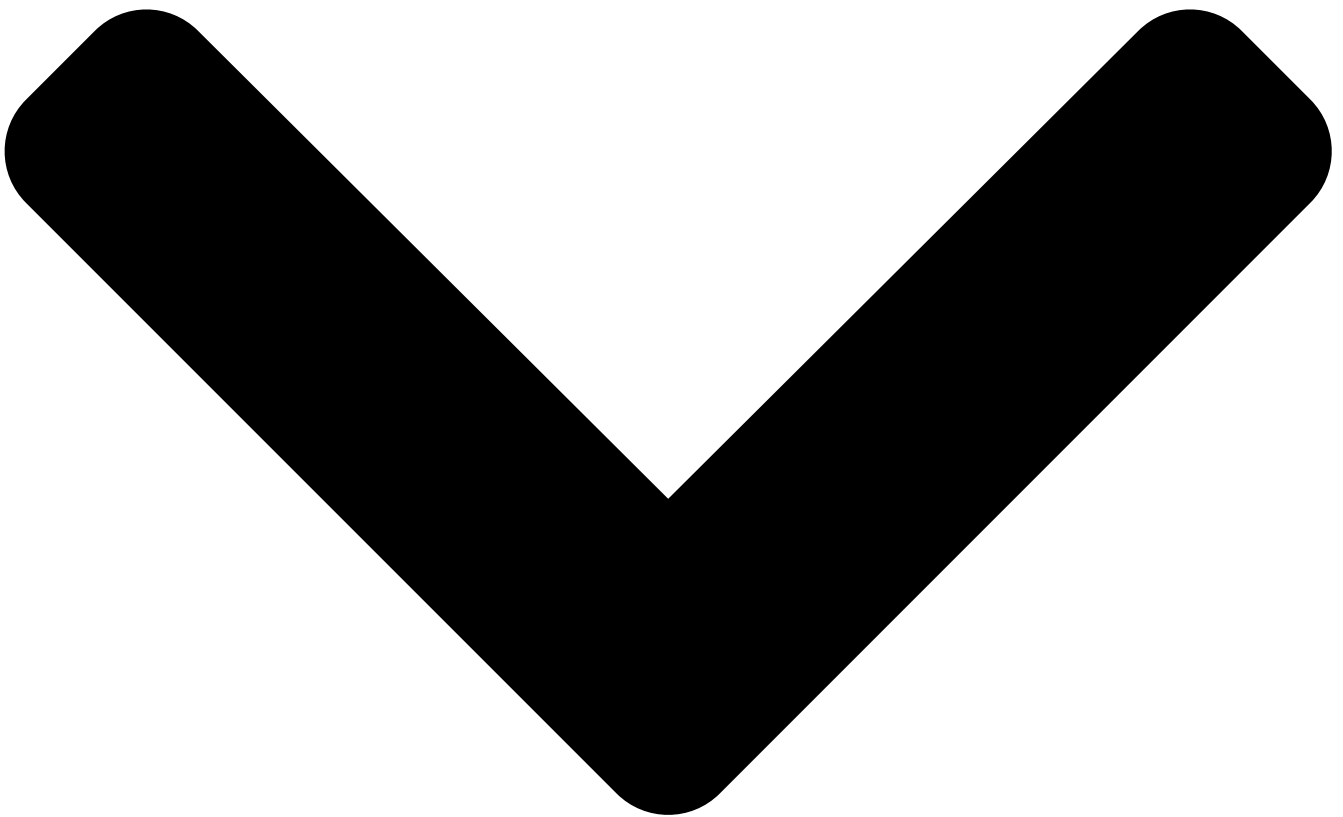




ISIS PROTEUS : Simulation des systèmes asservis – Correcteurs PI et P



ISIS PROTEUS : Simulation des systèmes asservis – Correcteurs PI et P





Objectif

- Savoir simuler les systèmes asservis
- Exemple: Système 2^{ème} ordre
- Réponse à un échelon en BO et BF
- Savoir tracer la FT en BO et en BF
- Savoir intégrer un correcteur (P, PI) et initiation à l'analyse des systèmes avec correction

Fonctionnement

Nous aborderons dans ce tutoriel comment simuler un système asservi quelconque en utilisant ISIS PROTEUS. Nous étudierons le comportement d'un système du deuxième ordre en boucle ouverte et en boucle fermée, avec et sans correction. Nous illustrons aussi l'effet de la bande passante et le dépassement sur la rapidité du système et de sa stabilité. Nous analyserons vers la fin du tutoriel l'effet d'un correcteur proportionnel intégral (PI) et proportionnel (P) sur les performances du système (rapidité & stabilité).

[Retour à l'accueil Proteus ISIS](#)