



## Cours 13 | Systèmes mécatroniques : du principe physique au capteur, de la mesure à l'assistance au geste

Titre: Systèmes mécatroniques : du principe physique au [capteur](#), de la mesure à l'assistance au geste

Auteurs: Christine Barthod Née Mélenec

Ecole: [Université de Savoie](#)

Résumé: Les travaux présentés dans ce mémoire correspondent à mon activité de recherche, depuis ma nomination comme maître de conférences à l'Université de Savoie le 1er septembre 1997, successivement au sein du Laboratoire d'Instrumentation et de Matériaux d'Annecy (LAIMAN) dans l'équipe Instrumentation et Application des Matériaux, puis au sein du laboratoire Systèmes et Matériaux pour la Mécatronique (SYMME). Le laboratoire SYMME est né en septembre 2006 de la fusion du LAIMAN et du LMéca (Laboratoire de Mécanique Appliquée) pour regrouper les compétences permettant de mener des recherches à caractère pluridisciplinaire, avec pour buts la maîtrise des matériaux et l'introduction de « l'intelligence » dans des systèmes mécaniques, pour en améliorer les potentialités et/ou les performances.

Initialement organisé en deux équipes - équipe Matériaux et équipe Systèmes dont je dépendais -, le laboratoire est structuré depuis trois ans en quatre groupes de compétences, dont le groupe "Conception, Instrumentation et Contrôle des Systèmes" (CICS), dont je suis responsable. Les recherches conduites dans le groupe de compétences CICS sont de type multidisciplinaire, et touchent aux domaines de l'énergie, de la santé, des grands instruments ou de la production industrielle.

Extrait du sommaire: [Voir le document](#)

### [Cours Robot 13](#)

Télécharger le fichier PDF: [Systèmes mécatroniques : du principe physique au capteur, de la mesure à l'assistance au geste](#)